

## 25. PDR prvního řádu

**Definice:** Parciální diferenciální rovnice je rovnice obsahující funkci dvou nebo více neznámých a její derivace.

$$F(D^k u(x), D^{k-1} u(x) \dots u(x), x) = 0, \quad x \in \Omega,$$

kde  $D^k u$  je  $k$ -tá derivace funkce  $u$  podle  $x$ , tedy  $D^k u(x) = \frac{\partial^k u(x)}{\partial x^k}$ .  
 $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ ,  $F$  je funkce a  $u : \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}$  je neznámá,  $u = u(x)$ .

**Definice:** Řád PDR je nejvyšší stupeň derivace, který se v rovnici objevuje.

**Definice:** Parciální diferenciální rovnice prvního řádu je tohoto tvaru:

$$F(Du, u, x) = 0, \quad x \in \Omega, \quad (1)$$

kde

$$F : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R} \times \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R},$$

$\Omega \subset \mathbb{R}^n$  a  $u : \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}$  je neznámá,  $u = u(x)$ .

**Definice:** Rozlišujeme okrajové podmínky:

(i) Dirichletova podmínka:

$$u = g \text{ na } \partial\Omega$$

(ii) Neumannova podmínka:

$$\frac{\partial u}{\partial n} = g \text{ na } \partial\Omega$$

(iii) Newtonova podmínka:

$$A \frac{\partial u}{\partial n} + Bu = g \text{ na } \partial\Omega,$$

kde  $\frac{\partial u}{\partial n}$  značí derivaci podle normály k hranici oblasti  $\Omega$  a  $A, B$  dané konstanty takové, že  $A^2 + B^2 \neq 0$

**Aplikace:** fyzika (dynamika - kanonické transformace, mechanika - zachování hmoty, optika - vlnění)

**Definice:** (i) Parciální diferenciální rovnice se nazývá *lineární*, pokud má tvar

$$a^1(x)Du(x) + a^0u(x) = f(x)$$

pro dané funkce  $a_i, i = 0, 1$  a  $f$ .

Tato PDR se nazývá *homogenní*, pokud  $f = 0$ .

(ii) Parciální diferenciální rovnice se nazývá *kvazilineární*, pokud má tvar

$$\sum_{i=1}^n a^i(x_1, \dots, x_n, u)Du(x) + a^0(x_1, \dots, x_n, u) = 0..$$

(iii) Parciální diferenciální rovnice se nazývá *nelineární*, pokud je nelineární vůči  $u$  nebo  $D^k u$  pro  $k = 0, 1, \dots, n$ .

**Definice:** Necht

$$(D_a u, D_{x_a}^2 u) := \begin{pmatrix} u_{a_1} & u_{x_1 a_1} & \dots & u_{x_n a_1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ u_{a_n} & u_{x_1 a_n} & \dots & u_{x_n a_n} \end{pmatrix}$$

Funkce  $u = u(x, a)$  je *úplný integrál* v  $\Omega \times A$ , pokud  $u(x, a)$  řeší (1) pro každé  $a \in A$  a

$$\text{rank}(D_a u, D_{x_a}^2 u) = n$$

pro  $x \in \Omega$  a  $a \in A$ .

**Definice:** Necht  $u = u(x, a)$  je  $C^1$  funkce  $x \in U, a \in A$ , kde  $U \subset \mathbb{R}^n$  a  $A \subset \mathbb{R}^m$  jsou otevřené množiny. Mějme vektorovou rovnici

$$D_a u(x, a) = 0 \quad (x \in U, a \in A)$$

Předpokládejme, že můžeme najít její řešení pro parametr  $a$  jako  $C^1$  funkci  $x, a = \phi(x)$ , takže

$$D_a u(x, \phi(x)) = 0 \quad (x \in U)$$

Potom

$$v(x) := u(x, \phi(x)) \quad (x \in U)$$

nazýváme *obal (envelope) funkcí*  $\{u(\cdot, a)\}_{a \in A}$ , nebo *singulární integrál*.

**Věta:** Předpokládejme, že pro každé  $a \in A$  je funkce  $u = u(\cdot, a)$  řešením parciální diferenciální rovnice. Předpokládejme dále, že obal  $v$  existuje a je  $C^1$  funkce. Potom  $v$  je také řešením PDR (1).

**Definice:** Mějme  $A \subset \mathbb{R}^{n-1}$  otevřenou množinu a libovolnou  $C^1$  funkci  $h : A' \rightarrow \mathbb{R}$  takovou, že graf  $h$  leží v  $A$ . Dále  $a = (a_1, \dots, a_n) = (a', a_n)$  pro  $a' = (a_1, \dots, a_{n-1}) \in \mathbb{R}^{n-1}$ . *Obecný integrál* (závisející od libovolné dostatečně hladké funkce  $h$ ) je obal  $v' = v'(x)$  funkcí

$$u'(x, a') = u(x, a', h(a')) \quad (x \in U, a' \in A'),$$

pokud tento obal existuje a je  $C^1$ .

**Metoda charakteristik** je metoda, která řeší (1) pomocí použití systému ODR. Nechť je  $u$  řešením (1), nechť  $x \in \Omega$ . Snažíme se spočítat  $u(x)$  pomocí nějaké křivky ležící v  $\Omega$ , která spojuje  $x$  a  $x^0 \in \Gamma$ . Jelikož z okrajové podmínky máme  $u = g$  na  $\Gamma$ , známe hodnotu  $u(x^0)$ .

**Charakteristický systém:** Mějme  $x(s) = (x^1(s), x^2(s), \dots, x^n(s))$  a  $s \in I \subset \mathbb{R}$  a předpokládejme, že  $u$  je  $C^2$  řešení (1). Definujeme

$$p(s) := Du(x(s)),$$

$$p(s) = (p^1(s), p^2(s), \dots, p^n(s)), \text{ kde } p^i(s) = u_{x_i}(x(s)).$$

Potom *charakteristický systém* je  $2n + 1$  ODR prvního řádu pro  $F = F(p(s), z(s), x(s))$

$$\begin{aligned} \dot{p}(s) &= -D_x F - D_u F \cdot p \\ \dot{u}(s) &= D_p F \cdot p \\ \dot{x}(s) &= D_p F \end{aligned} \tag{2}$$

**Věta:** Nechť  $u \in C^2(\Omega)$  je řešení nelineární PDR prvního řádu (1) v  $\Omega$ . Předpokládejme, že  $x(\cdot)$  je řešením třetí charakteristické rovnice (2), kde  $p(\cdot) = Du(x(\cdot))$ . Potom  $p(\cdot)$  je řešením první charakteristické rovnice a  $u(x(\cdot))$  je řešením druhé charakteristické rovnice pro takové  $s$ , že  $x(s) \in \Omega$ .